(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-149324 (P2002-149324A)

(43)公開日 平成14年5月24日(2002.5.24)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコード(参考)

G06F 3/023

340

G06F 3/023

340Z 5B020

審査請求 未請求 請求項の数2 OL (全 12 頁)

(21)出願番号

特願2000-343987(P2000-343987)

(22)出願日

平成12年11月10日(2000.11.10)

(71)出願人 000010098

アルプス電気株式会社

東京都大田区雪谷大塚町1番7号

(72)発明者 小野寺 幹夫

東京都大田区雪谷大塚町1番7号 アルプ

ス電気株式会社内

(74)代理人 100078134

弁理士 武 顕次郎 (外3名)

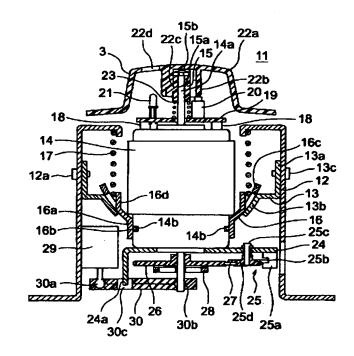
Fターム(参考) 5B020 CC01 DD02 FF62

(54) 【発明の名称】 手動入力装置

(57)【要約】

【課題】 小型にして、手動操作部に操作内容に応じた 適度の抵抗感を付与することが可能な操作性に優れた車 載用入力装置を提供する。

【解決手段】 フレーム12に揺動自在に取り付けられたアクチュエータ14と、当該アクチュエータ14の駆動軸14aに取り付けられた手動操作部3と、前記アクチュエータ14の駆動声向及び揺動量を検出する第1位置センサ29と、前記アクチュエータ14の駆動軸の回転方向及び回転量を検出する第2位置センサ25と、これら第1及び第2位置センサから出力される各位置信号を入力して前記アクチュエータ14を制御し、手動操作部3にその操作に応じた外力を負荷する制御部とから手動入力装置1を構成する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 フレームに揺動自在に取り付けられたアクチュエータと、当該アクチュエータの駆動軸に取り付けられた手動操作部と、前記アクチュエータの揺動方向及び揺動量を検出する第1位置センサと、前記アクチュエータの駆動軸の回転方向及び回転量を検出する第2位置センサと、前記第1及び第2位置センサから出力される各位置信号を入力して前記アクチュエータを制御し、前記手動操作部にその操作に応じた外力を負荷する制御部とを備えたことを特徴とする手動入力装置。

【請求項2】 前記アクチュエータが回転モータであることを特徴とする請求項1に記載の手動入力装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、例えば車載された 各種電子機器の操作を1つの手動操作部にて集中的に行 う手動入力装置に係り、特に、手動操作部に外力を負荷 するアクチュエータを1モータ化した手動入力装置に関 する。

[0002]

【従来の技術】近年の自動車には、エアコン、ラジオ、テレビジョン、CDプレーヤ、ナビゲーションシステム等の各種の電子機器が装備されているが、このような数多くの電子機器をそれぞれに備えられた操作手段にて個別に操作しようとすると、自動車の運転に支障をきたす恐れがある。そこで、安全運転を妨げずに所望の電子機器のオン・オフ切替や機能選択等が容易に行えるようにするため、従来より、1つの手動操作部を操作することによって各種の電子機器のさまざまな操作が可能となる手動入力装置が提案されている。

【0003】かかる手動入力装置の従来技術を、図11 ~図14を参照しつつ説明する。図11は手動入力装置の設置例を示す自動車の内面図、図12は従来提案されている手動入力装置の側面図、図13は図12に示す手動入力装置の手動操作部の平面図、図14は図12に示す手動入力装置に組み込まれているガイドプレートの平面図である。

【0004】図11に示すように、本例の手動入力装置100は、自動車の運転席と助手席との間に設けられたコンソールボックス200に設置されている。そして、図12に示す従来の手動入力装置100は、信号入力手段として2個のクリック用スイッチ111、112及3個の回転型可変抵抗器113、114、115を備えた手動操作部110(図13参照)と、この手動操作部110により互いに直交する2方向(図12の紙面に直交する方向と図示の左右方向)に駆動されるXYテーブル120と、このXYテーブル120の動作方向及びしてのスティックコントローラ130と、XYテーブル120の下面に突設された係合ピン160と係合関係にあ

るガイドプレート140(図14参照)とによって主に 構成されている。

【0005】手動操作部110とXYテーブル120 は、連結軸150を介して一体化されており、また、X Yテーブル120とガイドプレート140は、係合ピン 160の先端部をガイドプレート140のガイド溝14 1に移動可能に挿入することによって係合されている。 このガイド溝141は係合ピン160の先端部を特定の 方向に移動させうる任意の形状に設定可能であるが、例 えば図14に示すように、平面形状が十字形のガイド溝 141をガイドプレート140の上面に刻設して、係合 ピン160の先端部を中心Aから略直交する2方向に沿 ってB、C、D、Eの各端部まで移動させることができ る。つまり、手動操作部110を操作することにより、 XYテーブル120を介して係合ピン160をガイドプ レート140のガイド溝141に沿って移動させること ができ、この係合ピン160の先端部をガイド溝141 内の各地点A、B、C、D、Eに位置させた状態におい て、その係合位置に関する情報(位置信号)がスティッ クコントローラ130から出力されるようになってい る。それゆえ、かかる位置信号を利用して、車載されて いる電子機器の操作対象となる機能(調整しようとする 機能)を択一的に選ぶことができる。そして、こうして 電子機器の所望の機能を選択したなら、手動操作部11 0に設けられている2個のクリックスイッチ111.1 12及び3個の回転型可変抵抗器113~115を適宜 操作することにより、その選んだ機能の調整や切替を行 うことができる。

【0006】このように構成される手動入力装置100 は、図11に示すように、車載されている複数の電子機 器の中から所望の電子機器を択一的に選択するスイッチ 装置170や、このスイッチ装置170により選択され た電子機器の名称および手動入力装置100により操作 された内容等を表示する表示装置180や、これらの各 装置を制御する図示せぬコンピュータなどの制御部と組 み合わされて、複数の電子機器を集中的に操作できるよ うになっている。なお、スイッチ装置170はコンソー ルボックス200に設置されていて、その操作スイッチ 171a~171eは手動入力装置100の近傍に配置 されており、これらの操作スイッチ171a~171e がそれぞれ異なる電子機器と個別に接続されている。例 えば、各操作スイッチ171a~171eがそれぞれ、 車載されたエアコン、ラジオ、テレビジョン、CDプレ ーヤ、ナビゲーションシステムと個別に接続されている とすると、操作スイッチ171aを操作することでエア コンのオン・オフ切替や手動入力装置100に対するエ アコンモードの指定が行え、操作スイッチ171bを操 作することでラジオのオン・オフ切替や手動入力装置 1 00に対するラジオモードの指定が行え、同様に、他の 操作キー171c~171eを操作することでそれぞれ

対応する電子機器のオン・オフ切替や手動入力装置10 0に対するモード指定が行える。また、液晶表示装置等 の表示装置180は運転席から見やすい場所に設置され ており、前記コンピュータはコンソールボックス200 内に設置されている。

【0007】スイッチ装置170によって選択された電 子機器の機能選択や機能調整は、手動入力装置100を 操作することにより行えるが、選択された電子機器の種 類に応じて、手動入力装置100の操作で選択可能な機 能や調整可能な機能は異なる。例えば、スイッチ装置1 70を操作してエアコンモードに指定したとき、手動操 作部110を操作して係合ピン160をガイドプレート 140のガイド溝141の端部Bに位置させ、クリック スイッチ111を押し込んでクリックすると「風量調 整」の機能が選択されるが、係合ピン160をガイド溝 141の端部Cに位置させてクリックスイッチ111を クリックすると「風の吹き出し位置の調整」の機能が選 択され、同様に、係合ピン160をガイド溝141の端 部D、Eに位置させてクリックスイッチ111をクリッ クするとそれぞれ、「風の吹き出し方向の調整」や「温 度調整」の機能が選択される。

【0008】そして、これらの機能を選択したうえで、 回転型可変抵抗器113~115を適宜操作することに より、その機能の調整が行える。例えばスイッチ装置1 70によりエアコンモードが指定されてクリックスイッ チ111により「風量調整」が選択されているときに は、回転型可変抵抗器113を操作することでエアコン の風量が調整でき、同様にエアコンモードで「風の吹き 出し位置の調整」が選択されているときには、回転型可 変抵抗器114、115を操作することでエアコンの風 の吹き出し位置が調整できるようになっている。また、 スイッチ装置170によりラジオモードが指定されてク リックスイッチ111により「音量調整」が選択されて いるときには、回転型可変抵抗器113を操作すること でラジオの音量の調整が行え、同様にラジオモードで 「チューニング」が選択されているときには、回転型可 変抵抗器114、115を操作することでラジオのチュ -ニングが行えるようになっている。

[0009].

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、従来例に係る手動入力装置100は、現在どの電子機器のどの機能が選択されているかを知ることができず、したがって手動操作部110の誤操作を生じやすいために、必ずしも操作性が良好なものとは言えなかった。

【0010】本発明は、かかる従来技術の不備を解消するためになされたものであって、その課題とするところは、小型にして所望の操作を確実に行うことができる操作性に優れた車載用入力装置を提供することにある。

[0011]

【課題を解決するための手段】本発明は、前記の課題を

解決するため、手動入力装置を、フレームに揺動自在に取り付けられたアクチュエータと、当該アクチュエータの駆動軸に取り付けられた手動操作部と、前記アクチュエータの揺動方向及び揺動量を検出する第1位置センサと、前記アクチュエータの駆動軸の回転方向及び回転量を検出する第2位置センサと、前記第1及び第2位置センサから出力される各位置信号を入力して前記アクチュエータを制御し、前記手動操作部にその操作に応じた外力を負荷する制御部とを含む構成とした。

【0012】前記アクチュエータとしては、回転モータを用いることができる。この場合には、手動操作部に当該回転モータの駆動軸回りに振動する外力を負荷することができる。

【0013】本構成によると、アクチュエータをフレー ムに揺動自在に取り付け、当該アクチュエータの揺動方 向及び揺動量を第1位置センサにて検出すると共に、当 該アクチュエータの駆動軸の回転方向及び回転量を第2 位置センサにて検出するので、例えばアクチュエータの 揺動方向を切り換えることによって機能調整しようとす る車載電気機器の選択を行い、駆動軸の回転量に応じて 選択された車載電気機器の機能調整を行うようにするこ とによって、1つの手動操作部にて所望の車載電気機器 の選択と機能調整とを行うことができる。また、手動操 作部をアクチュエータの駆動軸に取り付け、手動操作部 にその操作に応じた外力を負荷するようにしたので、ユ ーザに手動操作部の操作内容をブラインドタッチで告知 することができ、ユーザは、手動操作部が所望の方向に 所望の操作量だけ所望の速度で操作されているか否かを 感覚的に知ることができるので、手動操作部の誤操作が 防止され、手動入力装置の操作性を良好なものにするこ とができる。また、本構成によると、手動操作部をアク チュエータの駆動軸に取り付けたことから、手動操作部 と駆動軸とをつなぐ動力伝達機構が不要となり、手動入 力装置の小型化及び軽量化を図ることができる。さら に、本構成によると、アクチュエータを1つだけ備える ので、この点からも手動入力装置の小型化及び軽量化を 図ることができる。

[0014]

【発明の実施の形態】以下、本発明に係る手動入力装置 の一実施形態例を、図面を参照しつつ説明する。

【0015】図1は本実施形態例に係る手動入力装置の ダッシュポードへの取り付け状態を示す斜視図、図2は 本実施形態例に係る手動入力装置が取り付けられた自動 車の室内の状態を示す平面図である。

【0016】図1から明らかなように、本実施形態例に係る手動入力装置1は、筐体2が所要の大きさの角形容器状に形成されており、当該筐体2の上面には、手動操作部3と、当該手動操作部3の設定部を中心とする円弧状に配列された6個の押釦スイッチ4a,4b,4c,4d,4e,4fと、当該6個の押釦スイッチ群の配列

位置の外周部分にこれと同心円状に配列された3個の押卸スイッチ5a,5b,5cと、ボリュームつまみ6とが配設されている。また、当該筐体2の前面には、カードスロット7と、ディスクスロット8とが開設されている。この手動入力装置は、図2に示すように、自動車のダッシュボードAの運転席Bと助手席Cとの間に取り付けられ、ダッシュボードAに備えられた表示装置D並びにダッシュボードA内に収納された図示しないコンピュータ(制御部)と共働して、所要の機能を発揮できるようになっている。

【0017】前出の合計9個の押釦スイッチ4a, 4 b, 4c, 4d, 4e, 4f及び5a, 5b, 5cは、 手動入力装置 1 を用いて操作しようとする車載電気機 器、例えばエアコン、ラジオ、テレビジョン、CDプレ ーヤ、カーナビゲーションシステムなどと個別に接続さ れる。どの押釦スイッチとどの車載電気機器とを接続す るかは任意に設定することができるが、本例の手動入力 装置1においては、押釦スイッチ4aがメニュー選択、 押釦スイッチ46が電話、押釦スイッチ4cがエアコ ン、押釦スイッチ4 dがカーナビゲーションシステム、 押釦スイッチ4 e がラジオ、押釦スイッチ4 f がカード のリーダー・ライター又はディスクドライブ装置、押釦 スイッチ5 a が車載用入力装置1の姿勢制御、押釦スイ ッチ5bが表示装置Dの全面に設けられた液晶シャッタ のオンオフ制御、押釦スイッチ5cがテレビジョンにそ れぞれ接続されており、所望の押釦スイッチのノブを押 し込むことによって、当該押釦スイッチに接続された車 載電気機器を選択できるようになっている。各押釦スイ ッチのノブの表面には、誤操作を防止するために、各ス イッチが接続された各車載電気機器を示す文字や絵文字 等が表示される(図示省略)。

【0018】次に、手動操作部3が備えられる機構部の構成を、図3乃至図5に基づいて説明する。図3は手動操作部を含む機構部の断面図、図4は機構部に備えられるガイド板及びその周辺部分の平面図、図5は機構部に備えられるアクチュエータの主軸とコード板回転軸との連結構造の一例を示す平面図である。

【0019】図3から明らかなように、機構部11は、略円筒状に形成されたフレーム12と、当該フレーム12の内面に設けられたアクチュエータ受け13と、アクチュエータ14と、当該アクチュエータ14を前記アクチュエータ受け13に揺動可能に知り付けるブラケット16と、当該ブラケット16と前記フレーム12との間に設定された第1ばね部材17と、前記アクチュエータ14の上面にボス18を介して取り付けられたプリント基板19と、当該プリント基板19に接続されたスイッチ20及びランプ21と、前記アクチュエータ14の駆動軸14aに取り付けられた手動操作部3と、当該手動操作部3を前記アクチュエータ14

に対して常時上向きに付勢する第2ばね部材23と、前記アクチュエータ14の下面に取り付けられたエンコーダ取付板24に取り付けられたエンコーダ(第2位置センサ)25と、前記アクチュエータ14の駆動軸14aに取り付けられたプーリー26と、当該プーリー26と前記エンコーダ25の駆動軸とを連結するベルト27と、前記フレーム12の内面に取り付けられ、前記アクチュエータ14の下方に配置されたガイド板28と、前記フレーム12の内面に取り付けられたスティックコントローラ(第1位置センサ)29と、当該スティッカコントローラ29と前記アクチュエータ14の駆動軸14aとを連結する連結棒30とから主に構成されている。

【0020】アクチュエータ受け13は、フレーム12の内面に取り付け可能な直径を有する円筒形の固定部13aと、球面状に形成された受け部13bとから構成されており、球面状の受け部13bを下向きにして、固定部13aがフレーム12の内面にねじ13cで固定される。

【 O O 2 1】アクチュエータ 1 4 に回転モータを用いた場合には、駆動軸 1 4 a を介して手動操作部 3 に当該駆動軸回りの外力を与えることができる。

【0022】スライダ15は、前記駆動軸14aの外面に取り付け可能な直径を有する円筒状に形成されており、その一部には、後に詳細に説明する手動操作部3を一体に取り付けるための係合溝15aが形成されている。当該スライダ15は、プリント基板19との間には張設された第2ばね部材23によって常時上向きに付勢されており、当該スライダ15の移動範囲の上端は、駆動軸14aの先端部に螺合されたねじのねじ頭15bによって規制されている。

【0023】ブラケット16は、アクチュエータ14の 外面に取り付け可能な直径を有する円筒形の固定部16 aと、当該固定部16aの内面に突設された1個乃至複 数個(図3の例では、2個)のスナップ爪166と、前 記受け部136と略同一曲率の球面状に形成された摺動 部16cと、当該摺動部16cより切り起こされたばね 受け部16dとから構成されており、固定部16aにア クチュエータ14の下部を強嵌合し、アクチュエータ1 4の下部外面に形成されたスナップ溝146にスナップ 爪166を係合することによって、アクチュエータ14 に取り付けられる。ブラケット16が取り付けられたア クチュエータ14は、摺動部16cを前記アクチュエー タ受け13に載置し、ばね受け部16dとフレーム12 に形成されたばね受け部126との間に第1ばね部材1 7を張設することによって、フレーム12に取り付けら れる。したがって、アクチュエータ14は、フレーム1 2に対して任意の方向に揺動することができ、その操作 力を除けば、第1ばね部材17の弾性力によって自動的 に垂直位置に復帰する。

【0024】手動操作部3は、手指にて操作可能な大きさのキャップ状に形成された本体部22aと、当該本体部22aの中央部下面より下向きに垂設された略円筒状のスイッチ操作部22bと、当該スイッチ操作部22bの内面に形成された係止爪22cと、前記本体部22aの一部に形成された照光部22dとから構成されて係らり、係止爪22cを前記スライダ15に形成された係合溝15aに係合することによって、スライダ15と一体化される。もちろん、この際には、スイッチ操作部22bの先端部がプリント基板19上に配置されたスイッチ20と対向し、照光部22dがプリント基板19上に配置されたランプ21と対向するように、スライダ15に対する手動操作部3の取付位置が調整される。

【0025】エンコーダ25は、受発光素子25aと、円板状に形成されたコード板25bと、当該コード板25bを回転可能に支持する回転軸25cと、当該回転軸25cに固着されたプーリー25dとからなる。プーリー25dと前記アクチュエータ14の駆動軸14aに取り付けられたプーリー26との間には、図5に示すようにベルト27が巻き掛けされており、駆動軸14aの回転方向及び回転量に応じた位置信号が受発光素子25aより出力されようになっている。なお、図示は省略するが、前記ベルト27には、張力を一定に保持するためのテンショナーを係合することもできる。

【0026】ガイド板28は、手動操作部3の操作方向及び操作量を規制するためのものであって、図3に示すように、当該ガイド板28に開設されたガイド溝28aにアクチュエータ14の駆動軸14aを貫通することによって、手動操作部3の操作方向及び操作量を規制するようになっている。図4は、ガイド板28に形成されるガイド溝28aの一例を示す図であって、本例にあっては、ガイド溝28aが、中心位置P1から8方向に延びる放射状に形成されている。なお、図中の符号P2、P3、P4、P5、P6、P7、P8、P9は、各ガイド溝28aの末端部の位置を示している。

【0027】スティックコントローラ29は、駆動軸14aの揺動方向及び揺動量に応じた位置信号を出力する。前記エンコーダ25から出力される位置信号及び当該スティックコントローラ29から出力される位置信号は、車載された図示しないコンピュータに取り込まれ、前記アクチュエータの制御に供される。

【0028】連結棒30は、スティックコントローラ29の駆動軸29a及びアクチュエータ14の駆動軸14aを玉継手30a、30b介して連結されており、駆動軸14aの動きを駆動軸29aに伝達する。なお、この連結棒30には摺動ガイド30cが開設されており、当該摺動ガイド30cにはエンコーダ取付板24の先端部24aが挿入されていて、連結棒30の回り止めが図られている。

【0029】かかる構成において、手動操作部3をガイ

ド板28と平行な方向に操作すると、その操作力がアクチュエータ14を介してブラケット16に伝達され、アクチュエータ受け13の受け部13bとブラケット16の摺動部16cとの間に滑りを生じて、アクチュエータ14が揺動する。このとき、アクチュエータ14の駆動軸14aは、ガイド板28に開設された放射状のガイド溝28aに貫通されているので、アクチュエータ14は、ガイド溝28aの中心位置P1から各切換位置P2~P9の方向にのみ選択的に揺動される。

【0030】このようにしてアクチュエータ14が揺動すると、それと一体に駆動軸14aが揺動し、その動きが、連結棒30を介してスティックコントローラ29の駆動軸29aに伝達され、スティックコントローラ29から駆動軸29aの揺動方向及び揺動量に対応する位置信号が出力される。この位置信号は、図示しないコンピュータに取り込まれ、当該コンピュータによって、所望の電気機器の選択が行われる。この状態から、手動操作部3に加えられた操作力を除くと、アクチュエータ14は、フレーム12とブラケット16との間に調節された第1ばね部材17の弾性力によって自動的に垂直位置に復帰する。

【0031】また、手動操作部3を駆動軸14aの回りに回転操作すると、その回転力が駆動軸14a、プーリー26、ベルト27及びプーリー25dを介してコード板25bに伝達され、手動操作部3の回転方向にコード板25bが回転されて、エンコーダ25の受発光素子25aから手動操作部3の回転方向及び回転量に対応する位置信号が出力される。この位置信号も、図示しないコンピュータに取り込まれ、当該コンピュータによって、先に選択された電気機器の機能調整と、アクチュエータ14の動作制御が行われる。エンコーダ25から出力される位置信号に基づくアクチュエータ14の制御方法についても、後に説明する。

【0032】さらに、手動操作部3を駆動軸14aの軸方向に押圧すると、手動操作部3及びこれと一体に連結されたスライダ15が第2ばね部材23の弾性力に抗して下降する。そして、手動操作部3に形成されたスイッチ操作部22bがプリント基板19上に配置されたスイッチ20を押圧し、スイッチ20からスイッチ信号が出力される。このスイッチ信号も、図示しないコンピュータに取り込まれ、当該コンピュータによって、選択された電気機器及び機能の確定が行われる。スイッチ押圧後、手動操作部3に加えられた操作力を除くと、手動操作部3は、前配第2ばね部材23の弾性力によって自動的に上端位置に復帰する。

【0033】以下、エンコーダ25から出力される位置 信号に基づくアクチュエータ14の制御方法を、図6乃 至図10に基づいて説明する。図6は手動操作部3の操 作方向とそれによって選択される車載電気機器の種別を 例示する説明図、図7は手動操作部3の回転操作とそれ によって調整される機能を例示する説明図、図8はアクチュエータ14の制御システムを示すブロック図、図9は手動操作部3に負荷される外力のモードを例示するグラフ図、図10はアクチュエータ14の制御手順を示すフローチャートである。

【0034】本例の手動入力装置1は、図6 (a),

(b) に示すように、手動操作部3をセンタ位置より 前、右前、右、右後、後、左後、左、左前の各方向に操 作することによって、それぞれラジオ、エアコン、カー ナビゲーションシステム、CDプレーヤ、テレビジョ ン、監視カメラ、電子メール、電話を選択できるように なっている。なお、手動入力装置1に備えられた押釦ス イツチ4a, 4b, 4c, 4d, 4e, 4f及び5a, 5 b. 5 cによって選択される電気機器の種別と当該手 動操作部3を操作することによって選択される電気機器 の種別とは、同種の電気機器の組み合わせとすることも できるし、異種の電気機器の組み合わせとすることもで きる。本実施形態例においては、押釦スイッチ4a~4 f及び5a~5cによって選択される電気機器の種別と 手動操作部3を操作することによって選択される電気機 器の種別とを、異種の電気機器の組み合わせとしてい る。

【0035】また、本例の手動入力装置1は、1の電気機器を選択した後、手動操作部3を操作することによって、当該選択された電気機器の機能を調整できるようになっている。例えば、手動操作部3を操作することによってラジオ局の選局が選択された場合、図7(a)に示すように、手動操作部3を回転操作することによって、所望の放送局の選局が可能になる。また、手動操作部3を操作することによってエアコンの温度調節が選択された場合、図7(b)に示すように、手動操作部3を回転操作することによって、エアコンの設定温度の上昇または下降が可能になる。

【0036】本実施形態例に係る手動入力装置1は、アクチュエータ14の制御システムが図8に示す構成となっており、図10に示す手順でアクチュエータ14を制御することにより、図9に例示する外力を手動操作部3の操作に応じて手動操作部3に付加できるようになっている。

【0037】即ち、図8に示すように、本例のアクチュエータ制御システムは、ダッシュボードA内のコンピュータに備えられたCPU41に、照合部42とパターン選択部43とを設けると共に、当該コンピュータに備えられたROM44に、手動操作部3の操作領域と各操作領域に応じたアクチュエータ14の駆動条件(出力値或いは出力モード)を符号化したパターン45a,45b,45c・・・を記憶する。また、前記コンピュータに、スティックコントローラ29からの信号を取り込んで前記テーブル選択部43に手動操作部3の操作領域に応じたパターン選択信号を出力すると共に、表示装置D

に手動操作部3の操作軌跡を表示する位置信号検出部4 6を備える。

【0038】図9は、ROM44に記憶されたアクチュ エータ14の駆動パターンをグラフ化して例示するもの であって、図9(a)は手動操作部3の回転量に拘わら ず一定モードの振動を手動操作部に負荷するパターン、 図9(b)は手動操作部3の回転量が増加するにしたが って衝撃的な振動を周期的に手動操作部に負荷するパタ ーン、図9(c)は手動操作部3の回転量が増加するに したがって他のモードの振動を周期的に手動操作部に負 荷するパターン、図9(d)は手動操作部3にセンター 復帰方向の外力を負荷するパターン、図9 (e) は手動 操作部3の回転量が予め定められた量になったときに手 動操作部に大きな抵抗感を負荷するパターンである。図 9 (a) のパターンが選択された場合、手動操作部3に は回転操作に伴う抵抗感が付与されるので、手動操作部 3の微操作が容易になる。図9(b)又は図9(c)の パターンが選択された場合、手動操作部3には周期的な クリック感が付与されるので、例えば図7(a)に示し たラジオ局の選局を行う場合、各ラジオ局が同調するご とに手動操作部3に外力が負荷されるようにすることに よって、ラジオ局の選局を容易化することができる。ま た、図9(d)のパターンが選択された場合には、手動 操作部3を自動的にセンター位置に復帰させることがで きるので、例えば図フ(b)に示したエアコンの温度調 節を容易化することができる。さらに、図9(e)のパ ターンが選択された場合には、操作者に手動操作部3の 操作限界を知得させることができる。

【 0 0 3 9 】以下、コンピュータによるアクチュエータ 1 4 の制御手順を、図 8 を参照しつつ、図 1 0 に基づい て説明する。

【0040】操作者が押釦スイッチ4a~4f,5a~ 5 cのいずれかを押圧すると、押圧された押釦スイッチ よりスイッチ信号が出力され、当該スイッチ信号に対応 する電気機器が選択される(手順S1)。位置信号検出 部46は、押圧された押釦スイッチより出力されたスイ ッチ信号を取り込み、選択された電気機器を表示画面D に表示する(手順S2)。この状態から操作者が手動操 作部3を揺動操作すると(手順S3)、スティックコン トローラ29から手動操作部3の揺動量及び揺動方向に 応じた信号が出力される(手順S4)。照合部42は、 スティックコントローラ29からの出力信号を照合用基 準値と照合し、手動操作部3の揺動操作位置を確定する (手順S5)。位置信号検出部46は、スティックコン トローラ29からの出力信号を取り込んで、手動操作部 3の揺動操作位置に応じた電気機器の機能を選択し、当 該選択された機能を表示画面Dに表示すると共に、パタ ーン選択部43にパターン選択信号を出力する(手順S 6)。パターン選択部43は、パターン選択信号を取り 込み、ROM44に記憶された複数のパターン45a.

45b, 45c・・・の中からパターン選択信号に対応 するパターンを選択する(手順S7)。この状態から操 作者が手動操作部3を回転操作すると(手順S8)、エ ンコーダ25から手動操作部3の回転量及び回転方向に 応じた信号が出力される(手順89)。照合部42は、 エンコーダ25からの出力信号を照合用基準値と照合 し、手動操作部3の回転操作位置を確定する(手順S1 O)。位置信号検出部46は、エンコーダ25からの出 力信号を取り込んで、機能の調整状態を表示画面Dに表 示する(手順S11)。照合部42は、手順S7で選択 されたパターンと手順S10で確定された手動操作部3 の回転操作位置とから、アクチュエータ14の出力値を 確定する(手順S12)。次いで、ドライバ47から手 順S12で確定された出力値を出力して、アクチュエー タ14を駆動する(手順S13)。これによって、手動 操作部3がアクチュエータ14によって駆動され、手動 操作部3を介してアクチュエータ14からの外力が操作 者に伝達される(手順S14)。以下、S1乃至S14 の手順を繰り返す。

【0041】かように、本例の手動入力装置1は、手動操作部3の回転操作に伴って手動操作部3に所定の外力を負荷するので、操作者は手動操作部3の操作内容をブラインドタッチで知ることができ、手動操作部3の操作性を良好なものにすることができる。

【0042】また、手動操作部3を駆動軸14aの周りに回転することによって、選択された機能の調整を行うことができる。即ち、手動操作部3を駆動軸14a、プーリー26、ベルト27及びプーリー25dを介してコード板25bに伝達され、手動操作部3の回転方向にコード板25bが回転されて、エンコーダ25の受発光素子25aから手動操作部3の回転方向及び回転量に対応する位置信号が出力されるので、この位置信号をコンピュータに取り込むことによって、図10の手順に従って、所要の機能調整を行うことができる。

【0043】例えば、手動操作部3を操作してエアコンの設定温度を変更しようとする場合、手動操作部3の操作量(回転量)が小さい場合には、設定温度の切換が緩やかに行われるが、手動操作部3の操作量(回転量)を大きくすると、設定温度の切換が高速で行われる。このため、手動操作部3の操作目(回転量)が大きくなりやすく、設定温度の小さな変更を正確かつ迅速に行うことが難して、操作性が悪いものになる。そこで、手動操作部3の操作量(回転量)がある程度大きくなったとき、アクチュエータ14を駆動して手動操作部3に抵抗感を負力する。これによって、ユーザは、手動操作部3の操作量(回転量)が大きすぎてエアコンの設定温度を微調操できないことを感覚的に知ることができるので、手動操作部3の操作量(回転量)を小さくすることによって、エ

アコンの設定温度の微調整を正確かつ迅速に行うことができる。なお、手動操作部3の操作量(回転量)がある程度大きくなった段階で手動操作部3の操作量(回転量)に応じて、異なる抵抗感を手動操作部3に順次付与するように構成することもできる。また、上記の説明では、手動操作部3の操作量(回転量)を増加するにしたがって、例えばエアコンの設定温度などの調整速度が上がる場合を例にとって説明したが、手動操作部3の操作速度が増加するにしたがって調整速度が上がる場合にも、同様の方法によって手動操作部3に抵抗感を付与することもできる。

【0044】また、押釦スイッチ5aを操作して車載用 入力装置 1 の姿勢制御、例えばハンドルの髙さ調整を選 択した場合において、現在のハンドル高さからハンドル の可動端までの可動範囲に関係なく、同じ抵抗感で手動 操作部3が操作できるようになっていると、ユーザが車 載電気機器の可動範囲を把握することができないため に、現在のハンドルの設定高さから調整しようとする方 向の可動端までの可動範囲が大きく、手動操作部3の操 作量(回転量)を大きくして迅速にハンドル高さを目標 高さまで移動できる場合や、これとは反対に、可動範囲 が小さく、手動操作部3の操作量(回転量)を小さくし てハンドルがその可動端に衝突しないようにしなくては ならない場合にも、このような適切な操作を行うことが できず、ハンドルの高さ調整に長時間を要したり、ハン ドルが可動端に高速で衝突して衝撃が発生するといった 不都合を起こしやすい。そこで、車載されたコンピュー タにてハンドルの可動範囲を算出し、可動範囲の大小に 応じた抵抗感をアクチュエータ14にて手動操作部3に 負荷するようにすれば、ユーザは手動操作部3の操作時 にハンドルの可動範囲を感得することができるので、可 動範囲に応じた適切な手動操作部3の操作を行うことが でき、前配の不都合を解消することができる。なお、可 **動範囲の算出は、車載用入力装置1の姿勢制御を行うた** めのアクチュエータにエンコーダ等の位置センサを付設 し、当該位置センサから出力される位置信号をコンピュ 一タに取り込むことによって行うことができる。

【0045】さらに、手動入力装置1のユーザには、力が強い者も力が弱い者もいる。したがって、手動操作部3の操作力(抵抗感)を一定にすると、力が強いユーザにとっては、手動操作部3の操作が軽すぎて車載用入力装置1の微調整が難しく、反対に力が弱いユーザにとっては、手動操作部3の操作が重すぎて車載用入力装置1の大調整が難しい場合を生じる。そこで、車載されたコンピュータにて手動操作部3に加えられた操作力を算出し、操作力の大小に応じた抵抗感をアクチュエータ14にて手動操作部3に負荷するようにすれば、個々のユーザに最適な抵抗感を付与することができるので、力が強いユーザにも、力が弱いユーザにも良好な操作感を与え

ることができる。なお、手動操作部3に加えられた操作 力の算出は、エンコーダ25から出力される位置信号を コンピュータに取り込み、位置信号の変化の加速度を演 算することによって行うことができる。

【0046】加えて、手動操作部3に抵抗感を与えるだけでなく、手動操作部3を動かす向きに外力を加えることも可能である。例えば、後述するラジオやCDプレーヤの音量を調節する場合、音量をアップする方向に手動操作部3を動かすときには抵抗感を感じるように、反対に、音量をダウンする方向に手動操作部3に外力を負荷することができる。このようにすると、音量をアップする際に車室内に出る音が急に大きくなるといった不都合を解消できると共に、音量をダウンしたいときには速やかに音量を絞れるので、オーディオの聴取や会話が妨げられるといった不都合を解消できる。

【0047】これらの各制御も、コンピュータに備えられたROM44に、図9及び図10に例示するような所要のパターンデータを予め記憶しておくことによって行うことができる。

【0048】その他、各電気機器の各操作内容に関して、アクチュエータ14の出力値が異なる複数のパターンを予めコンピュータに記憶しておき、ユーザの好みに応じて、適宜アクチュエータ14の制御に使用するパターンを切り換えられるようにすることもできる。パターンの切替は、例えば手動操作部又はその近傍部分にパターン切替用のスイッチ(図示省略)を備え、ユーザができる。また、コンピュータが個々のユーザのIDを認識し、自動的にパターンを切り換えるようにすることができる。このようにすると、ユーザの好みに応じて手動操作部に作用する抵抗感を適宜切り替えることができるので、手動操作部の操作性をより良好なものにすることができる。

[0049]

【発明の効果】本発明によれば、アクチュエータをフレームに揺動自在に取り付け、当該アクチュエータの揺動方向及び揺動量を第1位置センサにて検出すると共に、当該アクチュエータの駆動軸の回転方向及び回転量を第2位置センサにて検出するので、例えばアクチュエータの駆動軸の回転力向を切り換えることによって機能調整を行うようにするで、選択された車載電気機器の機能調整を行うようにすることによって、1つの手動操作部にて所望の車載電気機器の選択と機能調整を行うようにするとによって、1つの手動操作部にできる。また、手動操作部をアクチュエータの駆動軸に取り付け、手動操作部をアクチュエータの駆動軸に取り付け、手動操作部で、ユーザに手動操作部の操作内容をブラインドタッチで告知することができ、ユーザは、手動操作部が所望の方向に所望の操作量だけ所望の速度で操作されているか

否かを感覚的に知ることができるので、手動操作部の誤操作が防止され、手動入力装置の操作性を良好なものにすることができる。また、手動操作部をアクチュエータの駆動軸に取り付けたので、手動操作部と駆動軸とをつなぐ動力伝達機構が不要となり、手動入力装置の小型化及び軽量化を図ることができる。さらに、アクチュエータを1つだけ備えるので、この点からも手動入力装置の小型化及び軽量化を図ることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】実施形態例に係る車載用入力装置のダッシュボードへの取り付け状態を示す斜視図である。

【図2】実施形態例に係る車載用入力装置が取り付けられた自動車の室内の状態を示す平面図である。

【図3】手動操作部を含む機構部の断面図である。

【図4】機構部に備えられるガイド板及びその周辺部分 の平面図である。

【図5】機構部に備えられるアクチュエータの主軸とコード板回転軸との連結構造の一例を示す平面図である。

【図6】実施形態例に係る手動操作部の操作方向とそれによって選択される車載電気機器の種別を例示する説明図である。

【図7】実施形態例に係る手動操作部の操作方向とそれによって切り換えられる機能の種別を例示する説明図である。

【図8】実施形態例に係るアクチュエータの制御システムを示すブロック図である。

【図9】実施形態例に係る手動操作部に負荷される外力 のパターンを例示するグラフ図である。

【図10】実施形態例に係るアクチュエータの制御手順 を示すフローチャートである。

【図11】従来例に係る車載用入力装置の設置例を示す 自動車の内面図である。

【図12】従来提案されている車載用入力装置の側面図である。

【図13】図12に示す車載用入力装置の手動操作部の 平面図である。

【図14】図12に示す車載用入力装置に組み込まれているガイドプレートの平面図である。

【符号の説明】

- 1 車載用入力装置
- 2 筐体
- 3 手動操作部

4a, 4b, 4c, 4d, 4e, 4f 押釦スイッチ

5 a , 5 b , 5 c 押釦スイッチ

- 6 ボリュームつまみ
- 7 カードスロット
- 8 ディスクスロット
- 1 1 機構部
- 1.4 アクチュエータ
- 14a 駆動軸

- 25 エンコーダ(第2位置センサ)
- 29 スティックコントローラ (第1位置センサ)
- 41 CPU
- 4 2 照合部

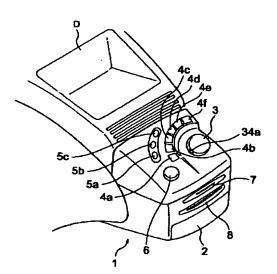
43 テーブル選択部

44 ROM

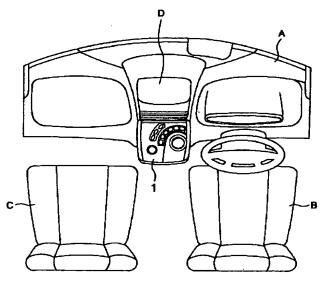
45a, 45b, 45c テーブル

46 位置信号検出部

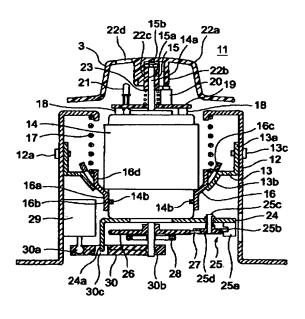
【図1】



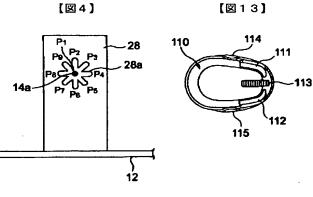
【図2】



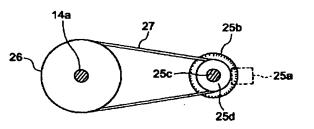
【図3】



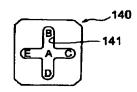
[図4]



[図5]

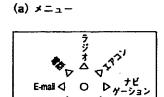


【図14】

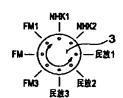


【図6】

【図7】

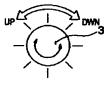


(b) 手動操作部の可動方向

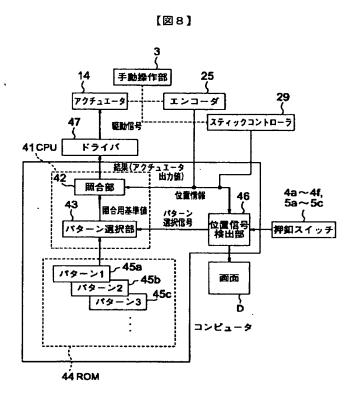


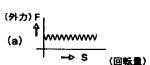
(a) ラジオ局の選局

(b) エアコンの温度調節

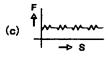


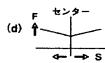
【図9】

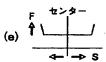




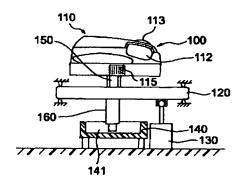




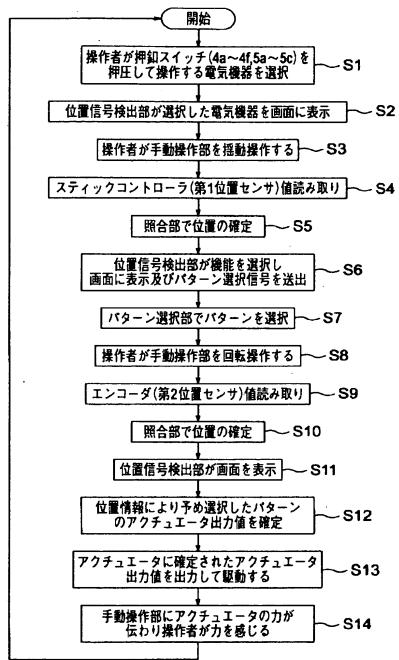




【図12】







【図11】

